

ロボティクスの技術的障壁を、引き下げる。

コンテナ化ソフトウェア開発環境（SDE）、
フィジカルAIの可視化、XR遠隔操作、アバター、
R&Dコンサルティング。京都・けいはんな学研都市から、
ロボットの研究者と開発者のチームを支えます。



コア・ロボティクス

フィジカルAI

コンテナ化SDE

7+

研究開発年数

6+

コアプロダクト

6

対応ロボット

19+

提携先

28

SDE導入機関

13+

チームメンバー

主なプロダクト



Coarobo Viewport フィジカルAI可視化

ロボットの可観測性スタックで、
データをブラウザで可視化し、
そのまま分析までできます。

01

主な機能：時系列プロット、遠隔操作、
3D表示、診断
デモ：<https://viewport.coarobo.com/>



Coarobo Sightline 没入型XR遠隔操作

ロボットの作業空間に入り込み、
現場にいるように観察しながら、
XRで遠隔操作できます。

02

主な機能：空間アンカー、機種種の切替、
表示モード4種
検証済み：UR5e、Fetch



Coarobo Heartbeat いのちある対話アバター

来場者を無人で迎えるアバター。
日本語でも英語でも会話をして、
会社やプロダクトを紹介します。

03

主な機能：無人受付、アイコンタクト、
プロダクト紹介
対応言語：日本語、英語



Coarobo Drydock ロボットシステム統合

コンテナ化された開発環境から、
実機への展開までを支えます。

04

基盤：オープンソースのOpenRoSDE、
Apache 2.0
対応：ROS 1・ROS 2、Gazebo、
シミュレーションと実機



Coarobo Gateway クラウド連携基盤

Coaroboのすべてのプロダクトを
つなぐクラウド基盤。

05

基盤：オープンソースのOpenRoIS、
Apache 2.0
接続：ロボット、アバター、AIを、
標準のインターフェースで



Coarobo Launchpad R&Dコンサルティング

研究開発の構想から実装までを、
伴走支援するコンサルティング。

06

サービス：専門派遣、講演、教材制作、
Web開発、学会広報
実績：G-ROBO、パナソニック、ATR、
SII 2026・2027



OpenRoSDE

ロボットシステム統合のための、
オープンソースのコンテナ化SDE

オープンソース | Coarobo Drydockの基盤
<https://openrosde.org/>

/ 01



OpenRoIS

ロボット・アバター・AIサービスをつなぐ、
オープンなミドルウェア

Apache 2.0 | Python、TypeScript、C#、ROS 2
<https://openrois.org/>

/ 02



主な提携先・お客様



お問い合わせ info@coarobo.com | <https://coarobo.com/>

〒619-0237 京都府相楽郡精華町光台2-2-2（ATR内）

設立 2019年12月9日 | 代表社員 エル・ハフィ・ロトフィ（博士） | 法人番号 3130003006326 | v5.10.0



We lower the technological barriers of robotics.

Containerized software development environments (SDEs), physical AI visualization, XR teleoperation, avatars, and R&D consulting for robotics teams, from Keihanna Science City, Kyoto.



Core Robotics

Physical AI

Containerized SDE

7+

R&D Years

6+

Core Products

6

Robot Platforms

19+

Partner Network

28

SDE Institutions

13+

Team Members

Our Products



Coarobo Viewport Physical AI Visualization

An observability stack for robots and AI that visualizes and analyzes their data in a browser.

01

Features: 3D scenes, plots, diagnostics, teleoperation
Demos: <https://viewport.coarobo.com/>



Coarobo Sightline Immersive XR Teleoperation

An extended reality interface to observe and teleoperate any robot from inside its workspace.

02

Features: Four display modes, spatial anchors, robot switching
Validated: UR5e, Fetch



Coarobo Heartbeat Living Interactive Avatar

An avatar that welcomes and talks with visitors unattended, and presents your products.

03

Features: Unattended reception, eye contact, product tours
Languages: Japanese, English



Coarobo Drydock Robotics System Integration

One containerized environment from development to deployment.

04

Base: OpenRoSDE, open source under Apache 2.0
Supports: ROS 1 & ROS 2, Gazebo, simulation and real robots



Coarobo Gateway Connected Cloud Infrastructure

The cloud infrastructure that connects every Coarobo product.

05

Base: OpenRoIS, open source under Apache 2.0
Connects: Robots, avatars, and AI, through standard interfaces



Coarobo Launchpad Expert R&D Consultation

B2B consulting for R&D teams, from the first idea to deployment.

06

Services: On-site experts, lectures, tutorials, web, publicity
Clients: SII 2026 and 2027, G-ROBO, Panasonic, ATR



OpenRoSDE

The open-source containerized SDE for robotic system integration

Open source | Base of Coarobo Drydock
<https://openrosde.org/>

/ 01



OpenRoIS

Open middleware for robots, avatars, and AI services

Apache 2.0 | Python, TypeScript, C#, ROS 2
<https://openrois.org/>

/ 02



Partners and Clients



Contact Us info@coarobo.com | <https://coarobo.com/>

2-2-2 Hikaridai, Seika, Soraku, Kyoto 619-0237, Japan (inside ATR)

Established 2019-12-09 | President Lotfi El Hafi, PhD | Corporate number 3130003006326 | v5.10.0

