

ロボティクスの技術的障壁を、引き下げる。

コンテナ化ソフトウェア開発環境（SDE）、フィジカルAIの可視化、XR遠隔操作、そしてR&Dコンサルティング。京都・けいはんな学研都市から、ロボットの研究者と開発者のチームを支えます。

コア・ロボティクス

フィジカルAI

コンテナ化SDE

7+

研究開発年数

4+

コアプロダクト

6

対応ロボット

19+

提携先

28

SDE導入機関

13+

チームメンバー



主なソリューション

Coarobo Drydock ロボットシステム統合

SDEの製品版。研究室から現場まで、どのマシンでも同じ環境で動き、シミュレーションから実機まで、開発と展開をひとつにつなぎます。

01

対応ロボット：TurtleBot3、UR5e、Fetchなど6機種
コミュニティ：<https://gitlab.com/coarobo/SDE>

Coarobo Viewport フィジカルAI可視化

物理ロボットとAIのための可観測性スタック。ライブデータと記録データを、Webブラウザだけで可視化・デバッグ・分析できます。

02

主な機能：3D表示、時系列プロット、診断、遠隔操作
デモ：<https://viewport.coarobo.com/>

Coarobo Sightline XRロボット遠隔操作

物理ロボットとAIのためのXRインターフェース。さまざまなロボットを、その作業空間の内側から観察・遠隔操作できます。

03

主な機能：4つの表示モード、空間アンカー、機種の切り替え
検証済み：UR5e、Fetch

Coarobo Launchpad 専門的なR&Dコンサルティング

ロボットミドルウェア、クラウド、データ分析、Web技術に特化した、R&D向けのB2Bコンサルティング。構想から実装まで伴走します。

04

サービス：専門家派遣、講演、教材制作、Web開発、学会広報
実績：パナソニック、SII 2026・2027、G-ROBO、ATR



OpenRoIS ロボット・アバター・AIサービスをつなぐ、オープンなミドルウェア

OMG RoIS Framework 2.0を実装したオープンソースです。サービスを一度書けば、ロボット、アバター、AIサービスのどれでも動き、N×Mの統合をN+Mに減らします。

Apache 2.0 | Python、TypeScript、C#、ROS 2 | <https://openrois.org/>



主な提携先・お客様



お問い合わせ info@coarobo.com | <https://coarobo.com/>

〒619-0237 京都府相楽郡精華町光台2-2-2（ATR内）

設立 2019年12月9日 | 代表社員 エル・ハフィ・ロトフィ（博士） | 法人番号 3130003006326 | v5.5.2



We lower the technological barriers of robotics.

Containerized software development environments (SDEs), physical AI visualization, XR teleoperation, and R&D consulting for robotics teams, from Keihanna Science City, Kyoto.



Core Robotics

Physical AI

Containerized SDE

7+

R&D Years

4+

Core Products

6

Robot Platforms

19+

Partner Network

28

SDE Institutions

13+

Team Members

Our Solutions

Coarobo Drydock

Robotics System Integration

The product version of the SDE for robotics teams, with one environment on every machine, from the lab to the field and from simulation to real robots.

01

Robots: TurtleBot3, UR5e, Fetch, Sciurus17, COBOTTA, HSR
Community: <https://gitlab.com/coarobo/SDE>

Coarobo Viewport

Physical AI Visualization

An observability stack for physical robots and AI that visualizes, debugs, and analyzes live or recorded robot data in a web browser.

02

Features: 3D scenes, plots, diagnostics, teleoperation
Demos: <https://viewport.coarobo.com/>

Coarobo Sightline

XR Robot Teleoperation

An extended reality interface for physical robots and AI to observe and teleoperate any robot from inside its workspace, in augmented or virtual reality.

03

Features: Four display modes, spatial anchors, robot switching
Validated: UR5e, Fetch

Coarobo Launchpad

Expert R&D Consultation

Tailored B2B consulting for R&D teams in robotics middleware, cloud, data analysis, and web technologies, from the first idea to deployment.

04

Services: On-site experts, lectures, tutorials, web, publicity
Clients: Panasonic, SII 2026 and 2027, G-ROBO, ATR



OpenRoIS Open middleware for robots, avatars, and AI services

Open-source middleware implementing the OMG RoIS Framework 2.0, which runs a service written once on robots, avatars, and AI services, reducing N x M integrations to N + M.

Apache 2.0 | Python, TypeScript, C#, ROS 2 | <https://openrois.org/>



Partners and Clients



Contact Us info@coarobo.com | <https://coarobo.com/>

2-2-2 Hikaridai, Seika, Soraku, Kyoto 619-0237, Japan (inside ATR)

Established 2019-12-09 | President Lotfi El Hafi, PhD | Corporate number 3130003006326 | v5.5.2

